



---

---

## KAPITEL 6

---

### EIGENWERTE UND EIGENVEKTOREN

Es sei  $V$  ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum von Dimension  $n$ , und  $\mathbf{v} = \{v_1, \dots, v_n\}$  eine Basis. In diesem Kapitel betrachten wir Endomorphismen von  $V$ . Es sei  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$ . Wir bezeichnen die Matrix  $A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(F)$  nur mit  $A_{\mathbf{v}}(F)$ . Satz 5.2.2 gibt uns einen Isomorphismus von Vektorräumen

$$\begin{aligned} A_{\mathbf{v}}: \text{End}_{\mathbb{K}}(V) &\rightarrow M_n(\mathbb{K}) \\ F &\mapsto A_{\mathbf{v}}(F). \end{aligned} \quad (6.0.1)$$

Also, wenn die Basis  $\mathbf{v}$  fest ist, können wir Endomorphismen von  $V$  mit den dazugehörigen Matrizen identifizieren. Wir bemerken noch einmal, dass

$$A_{\mathbf{v}}(\mathbf{1}_V) = I_n$$

und  $F$  ein Automorphismus ist genau dann, wenn  $A_{\mathbf{v}}(F)$  invertierbar ist:

$$F \in GL_{\mathbb{K}}(V) \iff A_{\mathbf{v}}(F) \in GL_n(\mathbb{K}),$$

(sehen Sie Korollar 5.2.4) und wir erhalten eine Bijektion

$$A_{\mathbf{v}}: GL_{\mathbb{K}}(V) \rightarrow GL_n(\mathbb{K})$$

(Bemerken Sie, dass in obigem Fall,  $A_{\mathbf{v}}$  kein Isomorphismus ist! In der Tat haben  $GL_{\mathbb{K}}(V)$  und  $GL_n(\mathbb{K})$  keine Struktur von Vektorräumen.)

### Die Determinante eines Endomorphismus

In diesem Abschnitt wollen wir die Determinante  $\det(F)$  eines Endomorphismus  $F$  von  $V$  definieren. Die Idee ist, den Isomorphismus (6.0.1) zu benutzen. Aber wir sollen zuerst beweisen, dass  $\det(A_{\mathbf{v}}(F))$  unabhängig von der Basis  $\mathbf{v}$  ist. Wir schreiben  $F: V \rightarrow V$  als

$$V \xrightarrow{\mathbf{1}_V} V \xrightarrow{F} V \xrightarrow{\mathbf{1}_V} V,$$

wobei die gewählten Basen bzw.  $\mathbf{w}, \mathbf{v}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$  sind. Nach Proposition 5.2.3 und Korollar 5.2.4 erhalten wir, dass

$$A_{\mathbf{w}}(F) = A_{\mathbf{w},\mathbf{v}}(\mathbf{1}_V)A_{\mathbf{v}}(F)A_{\mathbf{v},\mathbf{w}}(\mathbf{1}_V) = (A_{\mathbf{v},\mathbf{w}}(\mathbf{1}_V))^{-1}A_{\mathbf{v}}(F)A_{\mathbf{v},\mathbf{w}}(\mathbf{1}_V). \quad (6.0.2)$$

Nach dem Satz 4.2.5 folgt, dass  $\det\left((A_{\mathbf{v},\mathbf{w}}(\mathbf{1}_V))^{-1}\right) = \det\left(A_{\mathbf{v},\mathbf{w}}(\mathbf{1}_V)\right)^{-1}$ , also und (6.0.2) impliziert, dass

$$\det\left(A_{\mathbf{w}}(F)\right) = \det\left(A_{\mathbf{v}}(F)\right). \quad (6.0.3)$$

Gleichung (6.0.2) beweist, dass  $\det\left(A_{\mathbf{v}}(F)\right)$  von der Basis  $\mathbf{v}$  ist, und wir bezeichnen sie mit  $\det(F)$ .

#### Definition 6.0.1

Es sei  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$  ein Endomorphismus von  $V$ . Dann nennen wir  $\det(F) \in \mathbb{K}$  die *Determinante des Endomorphismus  $F$* .

## Ähnliche Matrizen

### Definition 6.0.2

Wir sagen, dass zwei Matrizen  $A, B \in M_n(\mathbb{K})$  *ähnlich* (oder *konjugiert*) sind, falls es eine invertierbare Matrix  $M \in GL_n(\mathbb{K})$  gibt, sodass

$$B = M^{-1}AM.$$

Wir schreiben  $A \sim B$

**Bemerkung 6.0.1** (i) Gegeben  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$  und Basen  $\mathbf{v}, \mathbf{w}$  von  $V$ , impliziert (6.0.2), dass die Matrizen  $A_{\mathbf{v}}(F)$  und  $A_{\mathbf{w}}(F)$  ähnlich sind.

(ii) Wir bemerken, dass  $\det(A) = \det(B)$  wenn  $A \sim B$ .

### Lemma 6.0.1

$\sim$  ist eine Äquivalenzrelation auf  $M_n(\mathbb{K})$ .

*Beweis.* (Reflexivität)  $A \sim A$ , weil  $A = I_n^{-1}AI_n$ .

(Symmetrie) Es seien  $A, B \in M_n(\mathbb{K})$  mit  $A \sim B$ , also existiert  $M \in GL_n(\mathbb{K})$  sodass  $B = M^{-1}AM$ . Diese Gleichung ist äquivalent zu  $MB = MM^{-1}AM = AM$ , und zu  $MBM^{-1} = AMM^{-1} = A$ , also  $A = MBM^{-1} = (M^{-1})^{-1}BM^{-1}$ , und  $B \sim A$ .

(Transitivität) Es seien  $A, B, C \in M_n(\mathbb{K})$ , sodass  $A \sim B$  und  $B \sim C$ . Dann existieren  $M_1, M_2 \in GL_n(\mathbb{K})$  sodass  $B = M_1^{-1}AM_1$  und  $C = M_2^{-1}BM_2$ , also  $C = M_2^{-1}M_1^{-1}AM_1M_2 = (M_1M_2)^{-1}A(M_1M_2)$ , und  $A \sim C$ .  $\square$

Vorlesung 24 -

26.01.2017

### Proposition 6.0.2

Es seien  $A, B \in M_n(\mathbb{K})$  und  $V$  ein  $n$ -dimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum. Dann sind  $A$  und  $B$  genau dann ähnlich, wenn es einen Endomorphismus  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$  und Basen  $\mathbf{v} = \{v_1, \dots, v_n\}$  und  $\mathbf{w} = \{w_1, \dots, w_n\}$  von  $V$  gibt, mit  $A = A_{\mathbf{v}}(F)$  und  $B = A_{\mathbf{w}}(F)$ .

*Beweis.* Wir haben schon bemerkt, dass die Matrizen  $A_{\mathbf{v}}(F)$ ,  $A_{\mathbf{w}}(F)$  bezüglich verschiedener Basen  $\mathbf{v}, \mathbf{w}$  eines Endomorphismus  $F$  ähnlich sind. (Bemerkung 6.0.1 (i).)

Umgekehrt, seien  $A$  und  $B$  ähnliche Matrizen. Es sei  $\mathbf{v}$  eine Basis von  $V$ , und  $F := L_{\mathbf{v}, \mathbf{v}}(A)$ ; dann  $A = A_{\mathbf{v}}(F)$  (Sehen Sie den Beweis des Satzes 5.2.2). Wir wollen eine Basis  $\mathbf{w}$  von  $V$  finden, sodass  $B = A_{\mathbf{w}}(F)$ . Um  $\mathbf{w} = \{w_1, \dots, w_n\}$  zu finden, benutzen wir Gleichung (6.0.2). Es sei  $M \in GL_n(\mathbb{K})$ , sodass  $B = M^{-1}AM$ .

A-posteriori muss  $M = A_{\mathbf{v}, \mathbf{w}}(\mathbf{1}_V)$  gelten. Deshalb sei  $w_i$  der Vektor in  $V$ , dessen Koordinaten bezüglich der Basis  $v$  genau die Elemente der  $i$ -ten Spalte von  $M$  sind, also  $w_i = m_{1i}v_1 + \cdots + m_{ni}v_n$ , für jedes  $i = 1, \dots, n$ . Da  $M$  invertierbar ist, impliziert Korollar 5.2.7, dass  $\mathbf{w} = \{w_1, \dots, w_n\}$  eine Basis von  $V$  ist. Außerdem ist per definitionem von  $\mathbf{w}$  die Matrix  $M$  genau  $A_{\mathbf{v}, \mathbf{w}}(\mathbf{1}_V)$ , und nach Gleichung (6.0.2) haben wir

$$A_{\mathbf{w}}(F) = (A_{\mathbf{v}, \mathbf{w}}(\mathbf{1}_V))^{-1} A_{\mathbf{v}}(F) A_{\mathbf{v}, \mathbf{w}}(\mathbf{1}_V) = M^{-1} A M = B.$$

□

## 6.1 Diagonalisierbare Endomorphismen und diagonalisierbare Matrizen

**Definition 6.1.1** (a) Eine *Diagonalmatrix* ist eine quadratische Matrix  $D \in M_n(\mathbb{K})$ , bei der alle Einträge außerhalb der Hauptdiagonale Null sind. Äquivalent gesagt, wenn  $D = (d_{ij})$ , dann ist  $D$  eine Diagonalmatrix genau dann, wenn  $d_{ij} = 0$  für alle  $i \neq j$ , also

$$D = \begin{pmatrix} d_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & d_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & d_{nn} \end{pmatrix} =: \text{diag}(d_{11}, d_{22}, \dots, d_{nn}).$$

(b) Es sei  $V$  ein  $n$ -dimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum. Ein Endomorphismus  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$  heißt *diagonalisierbar*, falls es eine Basis  $\mathbf{v}$  von  $V$  gibt, sodass  $A_{\mathbf{v}}(F)$  eine Diagonalmatrix ist, also

$$A_{\mathbf{v}}(F) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix}.$$

(c) Eine quadratische Matrix  $A \in M_n(\mathbb{K})$  heißt *diagonalisierbar*, wenn sie ähnlich zu einer Diagonalmatrix ist, also wenn es eine Matrix  $M \in GL_n(\mathbb{K})$  und  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K}$  gibt, sodass

$$M^{-1} A M = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n).$$

### Bemerkung 6.1.1

Proposition 6.0.2 impliziert, dass  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$  diagonalisierbar ist genau dann, wenn  $A_{\mathbf{v}}(F)$  diagonalisierbar ist.

Insbesondere, sei  $V = \mathbb{K}^n$  und  $B \in M_n(\mathbb{K})$ . Dann ist  $B$  diagonalisierbar genau dann, wenn die Abbildung  $F_B$  definiert in (5.2.4) diagonalisierbar ist.

Es sei  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$  ein diagonalisierbarer Endomorphismus und  $\mathbf{v} = \{v_1, \dots, v_n\}$  eine Basis von  $V$ . Dann

$$F(v_i) = \lambda_i v_i \quad \text{für alle } i = 1, \dots, n \quad (6.1.1)$$

genau dann, wenn  $A_{\mathbf{v}}(F) = \text{diag}\{\lambda_1, \dots, \lambda_n\}$ .

In diesem Abschnitt werden wir verstehen, wann ein Endomorphismus (oder eine Matrix) diagonalisierbar ist.

### Beispiel 6.1.1

In Aufgabe 5.4 haben Sie bewiesen, dass falls  $\dim_{\mathbb{K}}(V) = 1$  jeder Endomorphismus  $F: V \rightarrow V$  der Gestalt  $F = \lambda \mathbf{1}_V$  ist (wobei  $\lambda \in \mathbb{K}$ ). Also, jeder Endomorphismus eines eindimensionalen  $\mathbb{K}$ -Vektorraums ist diagonalisierbar. (In diesem Fall ist  $A_{\mathbf{v}}(F)$  diagonal, für jede Basis  $\mathbf{v}$ !).

Falls  $\dim_{\mathbb{K}}(V) > 1$ , kann man Endomorphismen finden, die nicht diagonalisierbar sind. Um diagonalisierbare Endomorphismen zu charakterisieren brauchen wir mehr Theorie.

### Definition 6.1.2

- Es sei  $V$  ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$ . Ein Vektor  $v \in V$  heißt *Eigenvektor*, falls  $v \neq \mathbf{0}$  und gibt es ein  $\lambda \in \mathbb{K}$ , sodass

$$F(v) = \lambda v.$$

Der Skalar  $\lambda$  heißt *Eigenwert* von  $F$ , und wir sagen, dass  $v$  ein Eigenvektor zum Eigenwert  $\lambda$  ist.

Die Menge der Eigenwerte von  $F$  wird *Spektrum* genannt und  $\sigma(F)$  geschrieben, also

$$\sigma(F) = \{\lambda \in \mathbb{K} \mid \exists v \in V \setminus \{\mathbf{0}\}, F(v) = \lambda v\}.$$

- Es sei  $A \in M_n(\mathbb{K})$ . Ein *Eigenvektor*  $\mathbf{x} \in \mathbb{K}^n$  von  $A$  ist ein Eigenvektor der linearen Abbildung  $F_A: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n$  definiert in (5.2.4). Ähnlich, ein *Eigenwert*  $\lambda \in \mathbb{K}$  von  $A$  ist ein Eigenwert von  $F_A$ . Falls  $\mathbf{x} \in \mathbb{K}^n$  ein Eigenvektor zum Eigenwert  $\lambda \in \mathbb{K}$  ist, dann haben wir

$$A\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x},$$

wobei  $\mathbf{x}$  als Spaltenvektor betrachtet wird.

### Beispiel 6.1.2

Es seien  $V$  ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und  $F$  der Endomorphismus  $\lambda \mathbf{1}_V$ , wobei  $\lambda \in \mathbb{K}$ . Dann ist jeder Vektor  $v \in V \setminus \{\mathbf{0}\}$  ein Eigenvektor zum Eigenwert  $\lambda$ .

Es sei  $F: V \rightarrow V$  ein Endomorphismus, der nicht injektiv ist. Dann ist jeder Vektor in  $\text{Ker}(F) \setminus \{\mathbf{0}\} \neq \emptyset$  ein Eigenvektor zum Eigenwert 0.

**Bemerkung 6.1.2**

Die Voraussetzung  $v \neq \mathbf{0}$  in der Definition eines Eigenvektors von  $F$  ist wichtig, weil sie die *Eindeutigkeit* des Eigenwerts des Eigenvektors  $v$  impliziert. In der Tat, sei  $v \in V \setminus \{\mathbf{0}\}$  ein Eigenvektor zum  $\lambda \in \mathbb{K}$  und  $\mu \in \mathbb{K}$ , dann  $F(v) = \lambda v = \mu v$ , also  $(\lambda - \mu)v = \mathbf{0}$ . Weil  $v \neq \mathbf{0}$ , erhalten wir  $\lambda = \mu$ . (Falls  $v = \mathbf{0}$ , dann  $(\lambda - \mu)\mathbf{0} = \mathbf{0}$  für alle  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$ .)

**Der Eigenraum zu einem Eigenwert**

Es sei  $\lambda \in \sigma(F)$  ein Eigenwert von  $F$ . Wir definieren

$$V_\lambda(F) = \{v \in V \mid v \text{ ist ein Eigenvektor zum Eigenwert } \lambda\} \cup \{\mathbf{0}\} \subseteq V.$$

Wir nennen  $V_\lambda(F)$  den *Eigenraum von  $F$  zum Eigenwert  $\lambda$* . Die nächste Proposition sagt uns, dass  $V_\lambda(F)$  eine wichtige Struktur hat.

**Proposition 6.1.1**

$V_\lambda(F)$  ist ein Untervektorraum von  $V$ .

*Beweis.* Zuerst bemerken wir, dass  $V_\lambda(F) \neq \emptyset$ , weil  $\mathbf{0} \in V_\lambda(F)$ . Wir sollen beweisen, dass gegeben beliebige Skalare  $k_1, k_2 \in \mathbb{K}$  und Vektoren  $v_1, v_2 \in V_\lambda(F)$ , dann  $k_1v_1 + k_2v_2 \in V_\lambda(F)$ . Falls  $k_1v_1 + k_2v_2 = \mathbf{0}$ , dann nach der Definition von  $V_\lambda(F)$  können wir schließen, dass  $k_1v_1 + k_2v_2 \in V_\lambda(F)$ . Falls nicht, dann sollen wir beweisen, dass  $F(k_1v_1 + k_2v_2) = \lambda(k_1v_1 + k_2v_2)$ . Wir haben

$$F(k_1v_1 + k_2v_2) = k_1F(v_1) + k_2F(v_2) = k_1\lambda v_1 + k_2\lambda v_2 = \lambda(k_1v_1 + k_2v_2),$$

und die Behauptung folgt.  $\square$

Gegeben  $A \in M_n(\mathbb{K})$ , dann nennen wir  $V_\lambda(A)$  den *Eigenraum von  $A$  zum Eigenwert  $\lambda$* , wobei  $V_\lambda(A) := V_\lambda(F_A)$ .

**Proposition 6.1.2**

Es sei  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$  und  $v_1, \dots, v_k \in V$  Eigenvektoren von  $F$  zu den Eigenwerten  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ . Falls  $\lambda_i \neq \lambda_j$  für alle  $i \neq j$ , dann sind  $v_1, \dots, v_k$  linear unabhängig.

Also sind Eigenvektoren zu verschiedenen Eigenwerten linear unabhängig.

*Beweis.* Wir beweisen die Proposition mit Induktion nach  $k$ . Falls  $k = 1$ , dann ist  $v_1$  linear unabhängig, weil  $v_1 \neq \mathbf{0}$  (Aufgabe 3.9 a)). Jetzt nehmen wir an, dass  $k \geq 2$ . Es seien  $\alpha_1, \dots, \alpha_k$  Skalare und

$$\alpha_1v_1 + \alpha_2v_2 + \dots + \alpha_kv_k = \mathbf{0}. \quad (6.1.2)$$

Also

$$\mathbf{0} = F(\mathbf{0}) = F(\alpha_1v_1 + \alpha_2v_2 + \dots + \alpha_kv_k) = \lambda_1\alpha_1v_1 + \lambda_2\alpha_2v_2 + \dots + \lambda_k\alpha_kv_k. \quad (6.1.3)$$

Andererseits, wenn wir (6.1.2) durch  $\lambda_1$  multiplizieren, erhalten wir

$$\lambda_1\alpha_1v_1 + \lambda_1\alpha_2v_2 \cdots + \lambda_1\alpha_kv_k = \mathbf{0}. \quad (6.1.4)$$

Wenn man die Gleichung (6.1.4) von (6.1.3) subtrahiert, dann haben wir

$$\alpha_2(\lambda_2 - \lambda_1)v_2 + \cdots + \alpha_k(\lambda_k - \lambda_1)v_k = \mathbf{0}.$$

Nach Induktion sind die Eigenvektoren  $v_2, \dots, v_k$  linear unabhängig, also muss  $\alpha_i(\lambda_i - \lambda_1) = 0$  gelten, für alle  $i = 2, \dots, k$ . Weil  $\lambda_i \neq \lambda_1$  für alle  $i \geq 2$ , folgt es, dass  $\alpha_i = 0$  für alle  $i = 2, \dots, k$ . Nach (6.1.2) haben wir, dass  $\alpha_1 = 0$ , weil  $v_1 \neq \mathbf{0}$ . Also müssen alle Skalare  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_k$  Null sein, und die Behauptung folgt.  $\square$

**Vorlesung 25 -**

30.01.2017

**Proposition 6.1.3**

*Es sei  $V$  ein  $n$ -dimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$ . Nehmen wir an, dass jeder  $v \in V \setminus \{\mathbf{0}\}$  ein Eigenvektor von  $F$  ist. Dann existiert  $\lambda \in \mathbb{K}$ , sodass  $F = \lambda \mathbf{1}_V$ .*

*Beweis.* Falls  $\dim_{\mathbb{K}}(V) = 1$ , dann haben wir schon bemerkt, dass ein  $\lambda \in \mathbb{K}$  existiert, sodass  $F = \lambda \mathbf{1}_V$  (Aufgabe 5.4). Also können wir annehmen, dass  $\dim_{\mathbb{K}}(V) \geq 2$ . Es sei  $\{v_1, \dots, v_n\}$  eine Basis von  $V$ . Nach Voraussetzung existieren  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K}$  (nicht unbedingt unterschiedlich), sodass  $F(v_i) = \lambda_i v_i$  für alle  $i = 1, \dots, n$ . Zuerst wollen wir beweisen, dass  $\lambda_1 = \dots = \lambda_n$ . Seien  $1 \leq i \neq j \leq n$  und  $v_{ij} := e_i + e_j$ . Nach Voraussetzung existiert  $\lambda_{ij} \in \mathbb{K}$ , sodass

$$F(v_{ij}) = \lambda_{ij}v_{ij} = \lambda_{ij}(e_i + e_j).$$

Andererseits, durch Linearität von  $F$ , erhalten wir

$$F(v_{ij}) = F(e_i + e_j) = F(e_i) + F(e_j) = \lambda_i e_i + \lambda_j e_j.$$

Mit Hilfe der obigen Gleichungen haben wir  $(\lambda_{ij} - \lambda_i)e_i + (\lambda_{ij} - \lambda_j)e_j = \mathbf{0}$ . Weil  $e_i, e_j$  linear unabhängig sind, erhalten wir  $\lambda_{ij} = \lambda_i = \lambda_j$ . Weil  $i$  und  $j$  beliebig sind, haben wir, dass  $\lambda_1 = \dots = \lambda_n$ ; nennen wir diesen Skalar  $\lambda$ . Weil  $F(e_i) = \lambda e_i$  für alle  $i = 1, \dots, n$ , und weil  $\{e_1, \dots, e_n\}$  eine Basis von  $V$  ist, haben wir, dass  $F(v) = \lambda v$  für alle  $v \in V$ , also  $F = \lambda \mathbf{1}_V$ .  $\square$

### 6.1.1 Das charakteristische Polynom

In diesem Abschnitt betrachten wir eine Methode, um Eigenwerte und Eigenvektoren eines Endomorphismus  $F$  zu finden. Ein wichtiges Konzept ist gegeben durch das charakteristische Polynom. Um die Definition dieses Polynoms zu rechtfertigen, brauchen wir folgende:

#### Proposition 6.1.4

Es sei  $V$  ein  $n$ -dimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$ . Ein Skalar  $\lambda \in \mathbb{K}$  ist ein Eigenwert von  $F$  genau dann, wenn der Endomorphismus

$$F - \lambda \mathbf{1}_V: V \rightarrow V$$

definiert als  $(F - \lambda \mathbf{1}_V)(v) = F(v) - \lambda(v)$  für alle  $v \in V$ , nicht injektiv ist.

#### Bemerkung 6.1.3

Nach Korollar 5.1.6, ist  $G := F - \lambda \mathbf{1}_V$  nicht injektiv genau dann, wenn  $G \notin GL_{\mathbb{K}}(V)$  (also, wenn  $G$  kein Automorphismus ist). Nach Korollar 5.2.4,  $G \notin GL_{\mathbb{K}}(V)$  genau dann, wenn  $A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(G) \notin GL_n(\mathbb{K})$ , wobei  $\mathbf{v}$  eine beliebige Basis von  $V$  ist. Ferner, nach Satz 4.2.5, gilt  $A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(G) \notin GL_n(\mathbb{K})$  genau dann, wenn  $\det(A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(G)) = \det(G) = 0$ . Also können wir Proposition 6.1.4 neu fassen:

Ein Skalar  $\lambda \in \mathbb{K}$  ist ein Eigenwert von  $F$  genau dann, wenn  $\det(F - \lambda \mathbf{1}_V) = 0$ .

*Beweis.* Der Endomorphismus  $F - \lambda \mathbf{1}_V$  ist nicht injektiv genau dann, wenn  $\text{Ker}(F - \lambda \mathbf{1}_V) \neq \{\mathbf{0}\}$ , also genau dann, wenn ein Vektor  $v \in V \setminus \{\mathbf{0}\}$  existiert, sodass  $(F - \lambda \mathbf{1}_V)(v) = \mathbf{0}$ . Diese Gleichung ist äquivalent zu

$$F(v) = \lambda v$$

und  $v \in \text{Ker}(F - \lambda \mathbf{1}_V) \setminus \{\mathbf{0}\}$  ist ein Eigenvektor von  $F$ . □

Um die Proposition 6.1.4 zu benutzen, müssen wir eine Basis  $\mathbf{v} = \{v_1, \dots, v_n\}$  wählen, um  $\det(A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(F - \lambda \mathbf{1}_V))$  explizit zu berechnen. Es sei

$$A := A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(F) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}.$$

Da  $A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(F - \lambda \mathbf{1}_V) = A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(F) - A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(\lambda \mathbf{1}_V)$ , und

$$A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(\lambda \mathbf{1}_V) = \text{diag}(\lambda, \lambda, \dots, \lambda),$$

haben wir, dass

$$A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(F - \lambda \mathbf{1}_V) = \begin{pmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} - \lambda & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} - \lambda \end{pmatrix}.$$

Diese Berechnung begründet folgende:

**Definition 6.1.3**

Es sei  $A \in M_n(\mathbb{K})$  eine quadratische Matrix mit Koeffizienten  $a_{ij}$ ,  $1 \leq i, j \leq n$ , und  $x$  eine Unbekannte. Die Determinante der Matrix

$$A - xI_n = \begin{pmatrix} a_{11} - x & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} - x & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} - x \end{pmatrix}$$

ist ein Polynom  $P_A(x) \in \mathbb{K}[x]$  und heißt *charakteristisches Polynom* der Matrix  $A$ .

Wir wollen das charakteristische Polynom eines Endomorphismus  $F$  definieren. Die Idee ist die Matrix  $A := A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(F)$  zu benutzen um  $P_F(x)$  als  $P_A(x)$  zu definieren. Aber diese Matrix hängt von der Basis  $\mathbf{v}$  ab. Wir erinnern uns daran, dass zwei Matrizen  $A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(F)$  und  $A_{\mathbf{w},\mathbf{w}}(F)$  bezüglich verschiedener Basen  $\mathbf{v}$  und  $\mathbf{w}$  von  $V$  ähnlich sind (Sehen Sie Bemerkung 6.0.1). Dann, um  $P_F(x)$  zu definieren, brauchen wir nur das folgende:

**Lemma 6.1.5**

Gegeben zwei ähnliche Matrizen  $A$  und  $B$ , gilt

$$P_A(x) = P_B(x).$$

*Beweis.* Es sei  $M \in GL_n(\mathbb{K})$ , sodass  $B = M^{-1}AM$ . Dann

$$B - xI_n = M^{-1}AM - xI_n = M^{-1}AM - xM^{-1}I_nM = M^{-1}(A - xI_n)M.$$

Nach Satz 4.2.5 erhalten wir, dass  $\det(B - xI_n) = \det(A - xI_n)$ , und die Behauptung folgt. □

**Definition 6.1.4**

Es sei  $V$  ein  $n$ -dimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$ .

Das *charakteristische Polynom* von  $F$ , bezeichnet mit  $P_F(x) \in \mathbb{K}[x]$ , ist das charakteristische Polynom der Matrix  $A = A_{\mathbf{v},\mathbf{v}}(F)$ , wobei  $\mathbf{v}$  eine beliebige Basis von  $V$  ist.

Noch einmal, nach Lemma 6.1.5 ist dieses Polynom unabhängig von der Basis  $\mathbf{v}$ .

**Bemerkung 6.1.4**

Das charakteristische Polynom  $P_F(x)$  ist ein Polynom  $n$ -ten Grades. Der Koeffizient von  $x^n$  ist  $(-1)^n$  (Übung).

Die folgende wichtige Behauptung wird in der Vorlesung *Algebra* bewiesen:

**Satz 6.1.6**

Ein Polynom  $P(x) \in \mathbb{K}[x]$   $n$ -ten Grades hat höchstens  $n$  verschiedene Nullstellen  $x_1, \dots, x_k \in \mathbb{K}$ , d. h. es gibt höchstens  $n$  verschiedene Skalare  $x_i \in \mathbb{K}$ ,  $i = 1, \dots, k \leq n$ , sodass  $P(x_i) = 0$ .

Mit obigem Satz können wir folgendes Korollar beweisen:

**Korollar 6.1.7**

Es sei  $V$  ein  $n$ -dimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$ . Dann ist  $\lambda \in \mathbb{K}$  ein Eigenwert von  $F$  genau dann, wenn  $\lambda$  eine Nullstelle von  $P_F(x)$  ist. Insbesondere besitzt  $F$  höchstens  $n$  verschiedene Eigenwerte.

*Beweis.* Die erste Behauptung ist eine Folgerung der Proposition 6.1.4 (und der äquivalenten Bemerkung 6.1.3) und der Definition von  $P_F(x)$ . Die zweite eine Folgerung des Satzes 6.1.6.  $\square$

Dieses Korollar gibt uns eine Methode, um die Eigenwerte von  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$  zu finden: wir müssen die Nullstellen von  $P_F(x)$  berechnen.

**Bemerkung 6.1.5**

Gegeben ein Körper  $\mathbb{K}$ , dann kann ein Polynom  $P(x) \in \mathbb{K}[x]$  keine Nullstellen besitzen. Zum Beispiel, sei  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  und  $P(x) = x^2 + 1$ . Dann besitzt  $P$  keine reellen Nullstellen. Aber, falls  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ , besagt der *Fundamentalsatz der Algebra*, dass jedes nicht konstante Polynom  $P(x) \in \mathbb{C}[x]$  mindestens eine Nullstelle besitzt. Zum Beispiel, hat das Polynom  $P(x)$ , betrachtet als Polynom in  $\mathbb{C}[x]$ , die Nullstellen  $\pm i$ .

**Beispiel 6.1.3**

1. Das charakteristische Polynom der Einheitsmatrix  $I_n$  ist gegeben durch

$$P_{I_n}(x) = (1 - x)^n.$$

Also ist  $1 \in \mathbb{K}$  der einzige Eigenwert der Matrix  $I_n$  (wie wir schon wissen!).

2. Das charakteristische Polynom der Nullmatrix  $O \in M_n(\mathbb{K})$  ist gegeben durch

$$P_O(x) = (-1)^n x^n.$$

Also ist  $0 \in \mathbb{K}$  der einzige Eigenwert der Matrix  $O$  (wie wir schon wissen!!).

3. Das charakteristische Polynom der Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

ist gegeben durch  $P_A(x) = x^2 + 1$ . Dieses Polynom besitzt keine Nullstelle falls  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ . Also hat die Matrix  $A$  keine Eigenwerte (und keine Eigenvektoren), wenn betrachtet als reelle Matrix. Falls  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$  dann hat  $A$  Eigenwerte  $\pm i$ .

**Vorlesung 26 -**

02.02.2017

4. Wir erinnern uns daran, dass eine *obere Dreiecksmatrix*  $A^+ = (a_{ij}) \in M_n(\mathbb{K})$  die Gleichungen  $a_{ij} = 0$  für alle  $i > j$  erfüllt, also ist  $A^+$  der Gestalt

$$A^+ = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ 0 & 0 & a_{33} & \dots & a_{3n} \\ \vdots & & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

und alle Einträge von  $A^+$  unterhalb der Hauptdiagonale sind Null. In Aufgabe 4.7 haben Sie bewiesen, dass  $\det(A^+) = a_{11}a_{22} \cdots a_{nn}$ . Da  $xI_n$  eine obere Dreiecksmatrix ist, und da die Differenz zwischen zwei oberen Dreiecksmatrizen noch eine obere Dreiecksmatrix ist, erhalten wir, dass  $A^+ - xI_n$  eine obere Dreiecksmatrix ist und

$$P_{A^+}(x) = (a_{11} - x)(a_{22} - x) \cdots (a_{nn} - x).$$

Es sei  $A^- = (a_{ij}) \in M_n(\mathbb{K})$  eine *untere Dreiecksmatrix*, also  $a_{ij} = 0$  für alle  $i < j$ , und  $A^-$  ist der Gestalt

$$A^- = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & 0 & \dots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & 0 & \dots & 0 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \dots & 0 \\ \vdots & & & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}.$$

Dann erhalten wir, dass

$$P_{A^-}(x) = (a_{11} - x)(a_{22} - x) \cdots (a_{nn} - x).$$

(Warum?) Wir können schließen, dass die Eigenwerte einer oberen oder unteren Dreiecksmatrix genau die Einträge der Hauptdiagonale  $a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn}$  sind.

Die folgende Proposition ist eine Folgerung von (6.1.1):

**Proposition 6.1.8**

Es sei  $V$  ein  $n$ -dimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$ . Dann ist  $F$  diagonalisierbar genau dann, wenn  $V$  eine Basis  $\{v_1, \dots, v_n\}$  besitzt, sodass  $F(v_i) = \lambda_i v_i$ .

Folgender Satz ist sehr wichtig, und gibt uns eine Methode um zu verstehen, wann  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$ , oder wann  $A \in M_n(\mathbb{K})$ , diagonalisierbar ist.

**Satz 6.1.9**

Es sei  $V$  ein  $n$ -dimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$ . Es sei  $\sigma(F) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$  das Spektrum von  $F$ . Dann gilt die folgende Ungleichung:

$$\dim_{\mathbb{K}}(V_{\lambda_1}(F)) + \dots + \dim_{\mathbb{K}}(V_{\lambda_k}(F)) \leq n, \quad (6.1.5)$$

und die Gleichung gilt genau dann, wenn  $F$  diagonalisierbar ist.

Gegeben  $\lambda \in \sigma(F)$ , dann heißt die Dimension  $d(\lambda)$  von  $V_{\lambda}(F)$  die *geometrische Vielfachheit* des Eigenwerts  $\lambda$ .

*Beweis.* Es sei  $d(i) := d(\lambda_i)$  die Dimension von  $V_{\lambda_i}(F)$  und  $\{v_{i1}, \dots, v_{id(i)}\}$  eine Basis von  $V_{\lambda_i}(F)$ , für alle  $i = 1, \dots, k$ . Nach Satz 3.2.7, um (6.1.5) zu beweisen, genügt es zu zeigen, dass die Vektoren

$$v_{11}, \dots, v_{1d(1)}, v_{21}, \dots, v_{2d(2)}, \dots, v_{k1}, \dots, v_{kd(k)} \quad (6.1.6)$$

linear unabhängig sind. Es sei

$$\alpha_{11}v_{11} + \dots + \alpha_{1d(1)}v_{1d(1)} + \alpha_{21}v_{21} + \dots + \alpha_{2d(2)}v_{2d(2)} + \dots + \alpha_{k1}v_{k1} + \dots + \alpha_{kd(k)}v_{kd(k)} = \mathbf{0} \quad (6.1.7)$$

eine Null-lineare Kombination, wobei  $\alpha_{ij} \in \mathbb{K}$  für alle  $i, j$ . Wir definieren  $v_i$  als  $\alpha_{i1}v_{i1} + \dots + \alpha_{id(i)}v_{id(i)} \in V_{\lambda_i}(F)$ , für alle  $i = 1, \dots, k$ . Wir können (6.1.7) als

$$v_1 + v_2 + \dots + v_k = \mathbf{0} \quad (6.1.8)$$

schreiben. Wir bemerken, dass  $v_i = \mathbf{0}$  genau dann, wenn  $\alpha_{i1} = \dots = \alpha_{id(i)} = 0$ , für alle  $i = 1, \dots, k$ . Also, um zu beweisen, dass die Vektoren in (6.1.6) linear unabhängig sind, genügt es zu beweisen, dass  $v_1 = v_2 = \dots = v_k = \mathbf{0}$ . Falls die Vektoren  $v_1, \dots, v_k$  nicht alle Null wären, dann nach (6.1.8) hätte die Menge  $\{v_1, v_2, \dots, v_k\} \setminus \{\mathbf{0}\}$  mindestens zwei Elemente. Nennen wir diese Elemente  $v_{h_1}, \dots, v_{h_l}$ , für ein  $l \leq k$ . In diesem Fall, nach (6.1.8) würden wir erhalten, dass  $v_{h_1} + \dots + v_{h_l} = \mathbf{0}$ . Also wären  $v_{h_1}, \dots, v_{h_l}$  linear abhängig. Aber liegen die  $v_{h_i}$  in verschiedenen Eigenräumen, und nach Proposition 6.1.2 ist dies ein Widerspruch.

Um die letzte Behauptung zu beweisen, bemerken wir, dass falls  $d(1) + \dots + d(k) = n$ , sind die Vektoren in (6.1.6) eine Basis  $\mathbf{v}$  von  $V$ , und  $A_{\mathbf{v}}(F)$  ist eine Diagonalmatrix. Also ist  $F$  diagonalisierbar. Umgekehrt, falls  $F$  diagonalisierbar ist, dann kann man beweisen, dass die Gleichung  $d(1) + \dots + d(k) = n$  gelten muss.  $\square$

Als Folgerung haben wir:

**Korollar 6.1.10**

Es sei  $V$  ein  $n$ -dimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$ . Falls  $F$   $n$  verschiedene Eigenwerte besitzt, dann ist  $F$  diagonalisierbar.

*Beweis.* Weil  $\dim_{\mathbb{K}}(V_{\lambda}(F)) \geq 1$  für alle  $\lambda \in \sigma(F)$ , wenn  $|\sigma(F)| = n$  erhalten wir

$$\sum_{\lambda \in \sigma(F)} \dim_{\mathbb{K}}(V_{\lambda}(F)) \geq n.$$

Nach (6.1.5) haben wir, dass die Gleichung gelten muss, und Satz 6.1.9 impliziert, dass  $F$  diagonalisierbar ist. □

**Fragen und Vertiefungen 6.1.1**

Korollar 6.1.10 sagt uns, dass falls  $|\sigma(F)| = n$ , dann ist  $F$  diagonalisierbar. Können wir sagen, dass falls  $F$  diagonalisierbar ist, dann  $|\sigma(F)| = n$ ?

**Beispiel 6.1.4**

In Beispiel 6.1.3, 4. haben wir schon bemerkt, dass das charakteristische Polynom einer oberen Dreiecksmatrix  $A^+$  das Polynom  $P_{A^+}(x) = (a_{11} - x)(a_{22} - x) \cdots (a_{nn} - x)$  ist. Also sind die Eigenwerte von  $A^+$  genau  $a_{11}, \dots, a_{nn}$ . Nach Korollar 6.1.10 folgt es, dass falls  $a_{ii} \neq a_{jj}$  für alle  $i \neq j$ , dann ist  $A^+$  diagonalisierbar.

Falls  $a_{ii} = a_{jj}$  für  $i \neq j$ , dann kann  $A^+$  nicht diagonalisierbar sein. Zum Beispiel, es sei

$$A^+ := \begin{pmatrix} 0 & * & \cdots & * \\ 0 & 0 & \cdots & * \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix},$$

wobei nicht alle  $*$  Null sind. Dann ist  $A^+$  nicht diagonalisierbar. In der Tat, weil  $a_{ii} = 0$  für alle  $i$ , ist der einzige Eigenwert gleich Null. Falls  $A^+$  diagonalisierbar wäre, dann wäre sie ähnlich zu der Nullmatrix  $O$ . Aber, falls  $B \sim O$ , dann ist  $B = O$ , weil  $B = M^{-1}OM = O$  für alle  $M \in GL_n(\mathbb{K})!$  Weil  $A^+ \neq O$ , erhalten wir einen Widerspruch.

**Eine Methode um die Eigenwerte, Eigenvektoren und Eigenräume zu finden**

Es sei  $V$  ein  $n$ -dimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und  $F \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$ . Wir möchten die Eigenwerte, Eigenvektoren und Eigenräume von  $F$  finden. Es sei  $\mathbf{v} = \{v_1, \dots, v_n\}$  eine Basis von  $V$ .

1. Dann sind die Eigenwerte von  $F$  genau die Eigenwerte von  $A_{\mathbf{v}}(F) =: A$ , also, die Nullstellen von  $P_A(x)$ .

2. Die Eigenvektoren von  $F$  sind per definitionem die Vektoren  $v \neq \mathbf{0}$ , sodass  $F(v) = \lambda v$ . Falls  $(x_1, \dots, x_n)$  die Koordinaten von  $v$  bezüglich der Basis  $\mathbf{v}$  sind, dann für jeden Eigenwert  $\lambda$ , ist die Gleichung  $F(v) = \lambda v$  äquivalent zu

$$A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \iff (A - \lambda I_n) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \quad (6.1.9)$$

(Sehen Sie Proposition 5.2.1) Also können wir schließen, dass die Koordinaten (bezüglich der Basis  $\mathbf{v}$ ) der Eigenvektoren zum Eigenwert  $\lambda$  genau die Lösungen des homogenen linearen Gleichungssystems (6.1.9) sind.

3. Wir bemerken, dass (6.1.9) nicht nur die triviale Lösung besitzt! In der Tat, sagt der Satz von Kronecker-Rouché-Capelli, dass (6.1.9)  $\infty^{n-r(A-\lambda I_n)}$ -Lösungen besitzt. Weil  $A - \lambda I_n$  nicht invertierbar ist ( $\det(A - \lambda I_n) = P_A(\lambda) = 0$ ), dann ist  $r(A - \lambda I_n) < n$ .

Es sei  $\Sigma_0(\lambda)$  die Menge der Lösungen des Systems (6.1.9). Wir haben schon bemerkt, dass  $\dim(\Sigma_0(\lambda)) = n - r(A - \lambda I_n)$  (Sehen Sie Vorlesung 23). Außerdem, können wir  $\Sigma_0(\lambda)$  mit  $V_\lambda(F)$  identifizieren durch  $\Sigma_0 \ni (x_1, \dots, x_n) \rightarrow x_1 v_1 + \dots + x_n v_n \in V_\lambda(F)$ , und dann

$$d(\lambda) = \dim_{\mathbb{K}}(V_\lambda(F)) = \dim_{\mathbb{K}}(\Sigma_0(\lambda)) = n - r(A - \lambda I_n). \quad (6.1.10)$$

Für jedes  $\lambda \in \sigma(F)$  finden wir eine Basis  $\{v_{\lambda 1}, \dots, v_{\lambda d(\lambda)}\}$  des Eigenraums  $V_\lambda(F)$ .

4. Falls

$$\sum_{\lambda \in \sigma(F)} d(\lambda) = \sum_{\lambda \in \sigma(F)} (n - r(A - \lambda I_n)) = n,$$

impliziert Satz 6.1.9, dass  $F$  diagonalisierbar ist und die Basis  $\mathbf{v}'$ , sodass die Matrix  $A_{\mathbf{v}'}(F)$  diagonal ist, ist gegeben durch

$$\bigcup_{\lambda \in \sigma(F)} \{v_{\lambda 1}, \dots, v_{\lambda d(\lambda)}\}.$$

(Sehen Sie den Beweis des Satzes 6.1.9.)

**Übung.** Es sei  $A \in M_3(\mathbb{R})$  die Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -3 & 3 & 0 \\ 3 & 2 & 2 \end{pmatrix}.$$

Finden Sie das charakteristische Polynom  $P_A(x)$ , die Eigenwerte, Eigenvektoren und Eigenräume von  $A$ . Ist  $A$  diagonalisierbar?

**Bemerkung 6.1.6**  
**Spezielle Eigenwerte**

- ( $\lambda = 0$ ) Gegeben eine Matrix  $A \in M_n(\mathbb{K})$ , falls  $0 \in \sigma(A)$ , dann sind die Eigenvektoren  $\mathbf{x} \in \mathbb{K}^n$  (wir betrachten  $\mathbf{x}$  als Spaltenvektor) zum Eigenwert  $\lambda = 0$  genau die Vektoren im Kern von  $A$ , also die Vektoren die

$$A\mathbf{x} = \mathbf{0} \tag{6.1.11}$$

erfüllen.

Weil  $\mathbf{0} \neq \mathbf{x} \in V_0(A)$ , dann hat das System nicht nur die triviale Lösung.

**Übung** Beweisen Sie, dass  $A \in M_n(\mathbb{K})$  invertierbar ist genau dann, wenn  $0 \notin \sigma(A)$ .

- ( $\lambda = 1$ ) Gegeben eine nicht-leere Menge  $X$  und eine Abbildung  $f: X \rightarrow X$ , ein *Fixpunkt* von  $f$  ist ein  $x \in X$ , sodass  $f(x) = x$ .

Falls  $X$  ein Vektorraum  $V$  ist, und  $f = F$  ein Endomorphismus von  $V$ , dann ist  $v \in V$  ein Fixpunkt von  $F$  genau dann, wenn  $F(v) = v$  oder, äquivalent gesagt, wenn  $v$  ein Eigenvektor zum Eigenwert 1 ist. Wir bemerken, dass falls der Körper  $\mathbb{K}$  unendlich viele Elemente besitzt, und falls  $1 \in \sigma(F)$ , dann besitzt die Menge der Fixpunkte unendlich viele Elemente.

**Beispiel 6.1.5**

**Achsenpiegelungen in  $\mathbb{R}^2$**  Es sei  $l$  eine Ursprungsgerade, d.h. eine Gerade, die durch den Ursprung  $\mathbf{0} \in \mathbb{R}^2$  verläuft. Es sei  $S: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  die Achsen Spiegelung durch  $l$ . Diese Abbildung ist linear. Dann sind die Fixpunkte von  $S$  genau die Vektoren in  $l$  (wir identifizieren die Punkte in  $l$  mit den Vektoren in  $\mathbb{R}^2$  von  $\mathbf{0}$  nach einem Punkt in  $l$ ). Also ist  $\lambda = 1$  ein Eigenwert von  $S$  mit Eigenraum gegeben durch  $l$ . Es sei  $l'$  die Ursprungsgerade, die senkrecht auf  $l$  ist. Dann  $S(v) = -v$  für alle  $v \in l'$ . Also ist  $\lambda = -1$  ein Eigenwert von  $S$  mit Eigenraum  $l'$ . Weil  $\dim_{\mathbb{R}}(l) = \dim_{\mathbb{R}}(l') = 1$ , dann ist  $S$  diagonalisierbar.



---

# VORLESUNGEN

|                                       |     |
|---------------------------------------|-----|
| Vorlesung 1 - , 20.10.2016 . . . . .  | 2   |
| Vorlesung 2 - , 24.10.2016 . . . . .  | 8   |
| Vorlesung 3 - , 27.10.2016 . . . . .  | 13  |
| Vorlesung 4 - , 31.10.2016 . . . . .  | 20  |
| Vorlesung 5 - , 03.11.2016 . . . . .  | 25  |
| Vorlesung 6 - , 07.11.2016 . . . . .  | 30  |
| Vorlesung 7 - , 10.11.2016 . . . . .  | 34  |
| Vorlesung 8 - , 14.11.2016 . . . . .  | 38  |
| Vorlesung 9 - , 17.11.2016 . . . . .  | 44  |
| Vorlesung 10 - , 21.11.2016 . . . . . | 49  |
| Vorlesung 11 - , 24.11.2016 . . . . . | 52  |
| Vorlesung 12 - , 28.11.2016 . . . . . | 57  |
| Vorlesung 13 - , 01.12.2016 . . . . . | 59  |
| Vorlesung 14 - , 05.12.2016 . . . . . | 62  |
| Vorlesung 15 - , 08.12.2016 . . . . . | 66  |
| Vorlesung 16 - , 12.12.2016 . . . . . | 70  |
| Vorlesung 17 - , 15.12.2016 . . . . . | 75  |
| Vorlesung 18 - , 19.12.2016 . . . . . | 78  |
| Vorlesung 19 - , 09.01.2017 . . . . . | 86  |
| Vorlesung 20 - , 12.01.2017 . . . . . | 90  |
| Vorlesung 21 - , 16.01.2017 . . . . . | 93  |
| Vorlesung 22 - , 19.01.2017 . . . . . | 96  |
| Vorlesung 23 - , 23.01.2017 . . . . . | 100 |
| Vorlesung 24 - , 26.01.2017 . . . . . | 103 |
| Vorlesung 25 - , 30.01.2017 . . . . . | 107 |
| Vorlesung 26 - , 02.02.2017 . . . . . | 111 |
| Vorlesung 27 - , 06.02.2017 . . . . . | 115 |